入門講座

永久磁石の保磁力メカニズム 第2回 熱緩和過程と保磁力

本講座の第1回⁽¹⁾では,多結晶材料である永久磁石の保 磁力を理解するためには単純化した回転楕円体孤立粒子の一 斉回転モデルでは不十分で,磁壁幅程度の領域での磁化反転 で生じる磁気的な構造まで理解する必要がありそうだという ことを議論した.今回は,磁壁が材料内の磁気的な不均質に 補足される場合の議論から始め,前回示した模式図(図2)の ように,結晶粒界を挟んで隣の粒子に磁化反転が伝搬してい く過程のエネルギー障壁の問題であることを念頭に,測定時 間に依存する動的現象である保磁力の性質をとりあげる.最 後に,磁性体の磁化が原子磁気モーメントの集団運動の巨視 的な表れであることを想起して,第3回に続けたい.な お,本稿では,図および数式の番号は前回からの通し番号と し,文献番号は新たに付し直している.

5. 磁壁捕捉がある場合の保磁力

結晶粒界などの平板上の構造が磁壁を捕捉(ピニングともいわれるが,近代磁石では粒界や相境界などの面欠陥で止まる場合を想定)する場合を想定し,磁壁を平面状として磁壁の中心位置の関数として磁壁の捕捉と離脱を取り扱うことは多くの読者にもなじみ深い議論と思われる.例えば,簡素化したモデルでは磁壁を厚みのない面と考えてその位置 x の関数 *E*_{DW}(*x*)とし,磁界 *H* を印加してブロッホ磁壁を駆動する際のエネルギー

 $E = E_{DW}(x) + M_s H \cos \phi$ (11) の障壁がなくなる磁界の大きさ H_c を保磁力と考える(図 12).ここで ϕ は印加磁界と磁化容易方向(すなわちブロッ ホ磁壁面)との角度である.保磁力は関数 $E_{DW}(x)$ の微分が 最大になる点を磁壁が越えるときの磁界の大きさなので, $E_{DW}(x)$ の微分 $dE_{DW}(x)/dx$ の最大値(絶対値)に比例する.

広 沢 哲*

磁壁をピン止めする平面上の構造周辺での磁気物性値の局 所的な変化に対する表現式を仮定してマイクロマグネティッ クス理論を用いた磁壁離脱の臨界磁界(保磁力)の理論式とし ては,磁石分野の研究者の間ではクロンミュラー (Kronmüller)の式と呼ばれている式 $H_c = \alpha_{\rm K}H_{\rm A} - N_{\rm eff}M_{\rm s}$ が 良く知られている(前回稿の式(9)と同じであるが,以下の 議論には磁壁が補足される機構も含むので,第1項の係数 は $\alpha_{\rm N}$ ではなく主相の結晶磁気異方性定数 $K_{\rm u}$ に依存する係 数という意味で, $\alpha_{\rm K}$ とした).この式の第一項は反磁界を考 慮しない場合の臨界磁界,その係数 $\alpha_{\rm K}$ は異方性磁界に対す る減少比率,第二項は磁化反転が起こる箇所に働いている局



図12 一枚の磁壁を挟んだ仮想的な系に印加磁界(H)を印加した場合の磁壁位置とエネルギーの関係.破線は印加磁界(H)が零の場合,実線はエネルギー障壁が零になる印加磁界(H_c)を印加した場合に対応する.欠陥層の厚み(または幅)は磁壁幅より十分大きいとして描画してある.ここで x_p はその時(式(11)のxに対する変化率が0となる)の磁壁の位置である.

* 物質・材料研究機構;特別研究員(〒305-0047 つくば市千現 1-2-1)

Mechanisms of Coercivity of Permanent Magnets : 2. Thermal Relaxation and Coercivity; Satoshi Hirosawa*(*Materials Open Platform for Permanent Magnets, National Institute for Materials Science, Tsukuba)

Keywords: energy barrier, nucleation, pinning, thermal fluctuation, activation, magnetic viscosity 2022年9月29日受理[doi:10.2320/materia.62.375]

所的な反磁界を表している.実験家はこれらの係数に材料組織によって決まる因子が隠れていると考えて、上式の両辺を M_s で除して、 $H_c/M_s & H_A/M_s$ に対してプロットして得られる直線の傾きと切片から係数 $\alpha_K & N_{eff}$ を実験的に決定して組織因子と関連付ける手法を考え出したが、以下に述べるマイクロマグネティックスモデルでは、これらは温度に依存する因子をその中に含むので、そのようなプロットでは厳密には組織に依存する部分だけを分離することはできない.

第一項の H_A は異方性磁界,その係数 α_K は局所的な磁気物性値の変化の仕方(すなわち局所的な構造)によって決まる因子で,磁気物性値の地形図を適切に仮定すると解析的な式で表現できる。例えば,佐久間らは欠陥層で階段状に交換スティフネス係数Aと磁気異方性定数が変化する場合について保磁力と欠陥層の厚みの関係について論じ⁽²⁾,クロンミュラーらは交換スティフネス係数が主相と同じで結晶磁気異方性のみが関数

$$K_{\rm u}(z) = K_{\rm u} - \frac{\Delta K}{\cosh^2(z/r_0)} \tag{12}$$

に従ってなめらかに変化する層状の不均質帯が磁壁を捕捉す る場合の係数 α_k^{pin},および,その不均質帯自身が逆磁区核生 成サイトとなる場合の係数 α^{μuc}の値について論じてい る⁽³⁾. 大雑把に述べれば, それらの係数は主相および不均質 帯の磁性とその地形図パラメータ(例えば式(12)のK_u, ΔK とr₀)の関数であり、磁壁捕捉の効果は欠陥層が磁壁幅より 薄い場合は、磁壁補足過程に対応する係数 α ξ は欠陥の幅 に比例して増加するが、磁壁幅程度の領域では欠陥幅の逆数 に従って減少する.したがってこのモデルでは、α^m は欠陥 層がある厚みのときに最大になる.式(12)のモデルの場 合,その最大値は核発生過程に対応する係数 α_K^{nuc} よりも小 さい. これは佐久間らのモデルの場合も同様である. したが って、欠陥層で逆磁区核が発生すればその表面境界である磁 壁はその欠陥層に捕捉されることなく、磁化反転領域が拡大 する. すなわち, 磁気異方性の小さな欠陥層を仮定した上述 の1次元モデルでは、逆磁区核の生成が保磁力の値を決定 づける.

マイクロマグネティックスを用いることにより,係数 α^{pin} や α^{nuc}の値を欠陥層の厚みと磁気物性値に関連付けて保磁 力が異方性磁界に比較して非常に小さくなる要因を説明する ことができるが,連続体の描像を用いている限り,欠陥層の 磁気物性値をその構造に基づいて直接導き出すことはできな い.それを行うためには,材料の結晶構造や原子尺度での欠 陥の構造から材料をモデル化する手法が必要となる.そのよ うな原子描像の考え方については本講座の次回のテーマとす る.

一方,逆磁区が容易に生成する欠陥が他の場所にあるよう な場合には,磁壁捕捉能力が高い欠陥がその磁石の保磁力を 決めることになる.保磁力が核発生支配型か磁壁捕捉(ピニ ング)支配型かの実験的な判別方法として,保磁力の磁界印 加角度依存性がしばしば取り上げられる.前回稿で孤立した 単磁区粒子の磁化が一斉回転する場合は磁界印加角度が増加 すれば保磁力が急激に低下することを見たが,磁壁捕捉支配 型では

$$H_{\rm c}(\phi) = \frac{\partial E_{\rm DW}(x_{\rm p})}{\partial x} (M \cos \phi)^{-1}$$
(13)

に従って保磁力が磁界印加角 ¢ の方向余弦に逆比例して増加する.この方位依存性はコンドルスキー(Kondorsky)型と呼ばれている.前回,図6に示した実際のNd-Fe-B 異方性磁石の保磁力の角度依存性はStoner-WohlfarthとKondorskyの両曲線のいずれとも合致せず,両者の中間に位置している.その原因として,粒子間の磁気的結合による局所的な有効磁界の方位および大きさの非一様性が考えられることを前回議論した.

これまでの議論から推察されるように、実際の磁石の、例 えば Nd-Fe-B 磁石の結晶粒界の構造欠陥や 2-17型 Sm-Co 磁石のセル壁における保磁力の温度依存性や角度依存性を議 論するためには、ナノメートル領域の組織と磁気物性値の解 析と計測を欠かすことができない.Nd-Fe-B 磁石ついて は、最近までの研究結果を NIMS の Li らがオープンアクセ ス文献⁽⁴⁾⁽⁵⁾にまとめているので、読者はそれらを参照頂きた い.本講座に関連が深いところでは、保磁力の測定における 磁界の方位に対する依存性と粒界相の物性値との関係⁽⁶⁾や、 保磁力の温度依存性と粒界相の磁性との関係⁽⁷⁾などが、組織 情報に基づいたマイクロマグネティックス・シミュレーショ ンによって議論されている.

6. 磁壁の離脱における逆磁区核の生成

現実の磁石材料の組織サイズが磁壁幅などと比較して数桁 も大きいことを考えると、結晶粒界のような面状の構造欠陥 に捕捉された磁壁が離脱するプロセスを単純な一次元モデル で記述することでは不十分である.一次元モデルは磁壁がリ ジッドな平面状の形状のまま一斉に離脱する過程に相当して いるが、実際には、部分的に離脱した領域(すなわち逆磁区) が生成し、その境界が構造欠陥に沿って移動することによっ て離脱領域が拡大する方が、小さな磁界で済むはずである. したがって、磁壁の離脱においても、初期の過程は図13に摸 式的に示すように、局所的な離脱部の核生成(nucleation)に 続いて,その領域の拡大による磁壁の離脱が進行するものと 考えられる.この離脱過程は慣習に従ってデピニング (depinning)と呼ばれている.少し補足すると、図13はハー ド磁性相の表面部分に磁壁幅よりも厚い低磁気異方性の欠陥 層(結晶粒界相などを想定)が存在し、そこで磁化反転が既に 起こった後、主相の表面部にトラップされた磁壁が主相内部 側に侵入するという, Givord らが提唱したプロセス⁽⁸⁾を想 定した模式図⁽⁹⁾である.主相表面に磁気物性値が主相の磁気 物性値と強い相関を持つ磁壁幅程度の厚みの磁気的変質層が あるという摸式図になっているが、この磁気的変質層は必ず しも存在すると仮定する必要はない.

この場合,主相表面に生成した反転核の表面エネルギー (磁壁エネルギー)の増加分と磁化反転に伴う静磁気エネルギ



図13 大きな結晶粒の表面に形成された磁気的にソフトな磁 性層(欠陥層)で形成された逆磁区が磁気的にハードな 主相に侵入する過程の概念図(Used under the terms of the Creative Commons Attribution 3.0 license. 文献(9) の図を日本語にしたものである.)

ーの低下とのバランスで臨界磁界を定義することができる. 磁壁エネルギーの増加分は,軟磁性欠陥部での磁壁エネルギ ーと硬磁性の主相での磁壁エネルギーとの差と考えられる が,その具体的な見積りには,磁壁の内部構造を原子配列に まで立ち入って理解する必要がある.

そのためには、原子の磁気モーメントが実際の結晶構造や 欠陥構造の中で相互に強く相互作用しながら集団運動してい る様子を我々が磁化測定をしている時間のスケールで見た場 合の挙動として表現する必要がある.これには連続体のマイ クロマグティックスとはかなり異なる手法を要するが、これ まで考慮していなかったような種々の課題に注意を向けるこ ともできるようになる.例えば、有限温度では原子磁気モー メントが熱揺動によって向きを時々刻々ランダムに変えてい ると考えた場合、磁化が磁化容易方向を向いた場合よりも磁 化困難方向に向いた場合の方が、原子磁気モーメントがその 方向にある確率が小さいため、磁化の大きさの期待値が方位 に依存する.実際、例えば Nd₂Fe₁₄B の磁化の大きさには方 向依存性があり、磁化容易方向を向いているときの飽和磁化 は困難方向のそれよりも室温で約 3~4%大きい⁽¹⁰⁾⁽¹¹⁾.さ らに、局所的な領域の磁化の熱平均値が周囲との強磁性的交換結合の強さに依存していることを考えると、古典的なマイ クロマグネティックス理論では考慮されていない磁化の伸び 縮みを考慮する必要があるかもしれない.したがって、磁気 的な相関長の範囲で磁化の平均の方向が少しずつ変化してい る磁壁のような構造が出現する際の、エネルギー障壁の地形 図を実際に計算するにはどうすればよいかが問題となる.こ れらは次回のテーマとし、ここではもっとマクロな観点か ら、過渡現象としての保磁力の性質について整理し、エネル ギー障壁についてどのように理解してきたかを見ておきたい.

7. 過渡現象としての保磁力の性質

(1) 熱活性化過程

ストーナー-ウォールファースのマイクロマグネティック ス理論では印加磁界下での磁化反転過程の最低エネルギーの 経路を計算し,エネルギー障壁がなくなる印加磁化の大きさ が保磁力を与える.一方,有限の温度では障壁の高さが有限 であっても熱のエネルギーをもらってその障壁を超えること ができる.この問題の基本的な議論はブラウン(W.F. Brown, Jr.)によって,すでに1960-1970年代になされてい る⁽¹²⁾⁽¹³⁾ので,それらを参考にしつつ,ここでは次回への準 備として一部を説明するにとどめる.

正方向を向いた磁化に逆磁界を印加して生じた準安定状態 が、どのように障壁を乗り越えて磁化反転に至るのか、その 過程を確率的過程として理解する必要がある.一斉回転モデ ルや平面磁壁がピニング面から一様に離れる1次元モデル のような単純なモデルの場合なら図14のような概念図を示す ことができ、このエネルギー障壁(*E*_B)を熱エネルギーによ って乗り越えるとして議論することができる.ただし、有限 温度ではエントロピーの効果も含む自由エネルギーとする必 要がある.次に、エネルギー障壁と緩和時間の関係について 少し整理してみよう.

準安定状態にある系がエネルギー障壁を越えてより安定な





状態に遷移する速さrは、系の状態がエネルギー障壁の山の 頂上になる頻度に等しいとすると、エネルギー障壁の高さを $F_{\rm B}$ として

$$r = f_0 \exp\left(-\frac{F_{\rm B}}{k_{\rm B}T}\right) \tag{14}$$

と表わされる. f_0 は1秒間の試行回数であり、 $10^{10} \sim 10^{12}$ である.準安定状態が安定状態に向けてエネルギー障壁 F_B を越えて緩和する時の緩和時間(の平均値)は一般に $\tau_0 = f_0^{-1}$ を $10^{-10} \sim 10^{-12}$ 秒オーダーの因子(ミクロな試行時間)として

$$\tau = \tau_0 \exp\left(\frac{F_{\rm B}}{k_{\rm B}T}\right) \tag{15}$$

で与えられる.緩和時間が1秒となる磁界の強さを,通常 測定される保磁力とみなせる.τ₀をどのように設定するか で実際の値が多少変化するが,10⁻¹¹秒とすると,

$$F_{\rm B} = (\ln 10^{-11}) k_{\rm B} T = 25.3 k_{\rm B} T \tag{16}$$

となる時の印加磁界 Hを保磁力と見なせる. 室温(300 K)で の F_B の値は1.05×10⁻¹⁹ J(6.54 eV)となる. このエネルギ ーを担っているのはどの程度の数の原子なのか,あるいは, どの程度の大きさにまたがる範囲が成長を始めた逆磁区核と 見なせるのだろうかということについて,次に考えてみよう.

磁化反転の素過程で一つの局所領域(磁化反転核)の磁化が 回転して磁化反転が開始するという前回の図9の描像に基 づくと、磁化が反転した局所領域の体積 V_a と、その体積分 の磁化減少 ΔM との関係は、

$$V_a = \Delta M / M_s \tag{17}$$

であり(M_s は単位体積当たりの自発磁化の大きさ),それに よるエネルギーの利得は $\Delta M \cdot H$ である.したがって、 ΔM と印加磁界 Hとの関係が分かれば磁化反転がどの程度のミ クロな領域で始まるのかが分かる.前回議論した図 9 や図 11の、磁化反転核の大きさは磁壁幅と同じ桁のサイズ領域 という描像が正しいとすれば、 ΔM は保磁力の近傍ではあま り大きく印加磁界に依存せず、準安定状態のエネルギーが逆 方向の印加磁界の増加と共にどんどん高くなる(不安定にな る)(図15(a))ことによって、エネルギー障壁が低くなってい く(図15(b)).この障壁がなくなる臨界磁界が熱活性過程を 考えない場合の保磁力 H_0 になる.

ここまでの議論は概念的なものであるが、マイクロマグネ ティックスを用いて磁化反転核の生成過程の最もエネルギー が低い磁気構造を数値的に算出して終状態に至るまでのエネ ルギー地形図を知ることができる.研究例としてバンス (Bance)らの直径約 50 nm の表面に軟磁性層を配した多面体 $Nd_2Fe_{14}B$ 孤立粒子に対する計算の例⁽¹⁴⁾があり、エネルギー 障壁の高さが $25k_BT$ になる印加磁界を保磁力とみなした場 合、その値は室温でエネルギー障壁がなくなる印加磁界(熱 活性化過程がない時の保磁力)よりもおよそ15%小さいこと が示されている.結晶格子点に配置した原子磁気モーメント 集団の熱揺らぎも考慮した議論は次回の本講座で紹介する.

(2) 磁化の時間依存性

ここで議論している磁化反転過程は熱活性化過程による非







図16 有限の緩和時間(例えば1秒)の減磁曲線(実線)と緩和 時間が零の場合に対応する仮想的な減磁曲線(点線)お よび熱揺動磁界の概念図(a),および,測定時間が長い (例えば1000秒)の減磁曲線(破線)に向かう磁化の緩和 の概念図(b).

平衡状態から平衡状態に向けての遷移の速さ(式(14))の問 題であり、図16に模式的に示すように、磁化変化 ΔM は測 定時間に依存する.これは磁力測定の際の測定機器の時定数 や試料に流れる渦電流効果による磁界侵入の遅れなどで発生 する見かけ上の時間依存性ではなく、準安定状態の緩和に関 係する本質的なものである.この時間依存性は、磁気粘性、 あるいは、磁気余効と呼ばれており、これを測定して V_a の 大きさを推定することが古くから行われている.ネオジム磁 石については Givord らの研究⁽¹⁵⁾などが知られている.以下 に磁化の時間依存性の表現式について少し整理する. 実験事実として、印加磁界を階段的に変化させた後の磁化の

時間応答が時間の対数にほぼ比例して変化することが知られ ており、磁化の平均の時間依存性は,

 $M(H, t) = M(H, t_0) - S \ln(t/t_0)$ (18) の形の式で与えられる. 一方,ひとつのスピンの磁化が準安定状態から緩和する過程 を考えると,緩和の速さが式(14)で与えられ,緩和時間 を持つ緩和過程に対する一般的な形の式

$$M(H, t) = M_{\rm s} - 2M_{\rm s} \exp\left(-t/\tau\right) \tag{19}$$

に従って磁化が時間的に変化する(単位体積当たりの飽和磁化を*M*sとする).この関数は緩和時間の近傍では時間の対数に対してほぼ直線となるが,τのエネルギーバリア依存性(式(15))を入れて,個々のスピン間に強い相互作用がないとして全体の平均が系の磁化の変化を与えると考える.

エネルギーバリアの分布関数f(E)を考えると式(19)の全 エネルギー範囲に亘る平均値は

 $M(H, t) = M_s$

$$-2M_{\rm s} \int_{0}^{\infty} f(E) \exp\left[\left(-t/\tau_{0}\right) \exp\left(-\frac{E}{k_{\rm B}T}\right)\right] \mathrm{d}E \qquad (20)$$

と表される.分布関数f(E)が緩和時間 τ に係る緩和過程の エネルギーの近傍でほぼ一定の値 $f(F_B)$ とすると、その幅に わたる積分操作によって $\exp(-t/\tau_0)$ 項が現れ、係数Sは

$$S = 2M_{\rm s}k_{\rm B}Tf(F_{\rm B}) \tag{21}$$

であることが導かれる⁽¹⁶⁾⁽¹⁷⁾. Sは磁化Mと同じ次元を持つ 量で、磁気粘性係数または磁気余効定数と呼ばれている. $F_{\rm B}$ は、永久磁石の保磁力の測定において、典型的には $25.3k_{\rm B}T$ である.

磁気予効の測定では磁界を少し(ΔH)だけ変化させた時の緩 和時間 τ の間に見られる磁化の変化 ΔM を測定し、測定結 果は両者の比、すなわち帯磁率、

$$\chi_{\rm irr} = \frac{\mathrm{d}M}{\mathrm{d}H} \tag{22}$$

として整理される. χ_{irr} は緩和現象による不可逆的な変化なので,不可逆帯磁率と呼ぶ.

一方、この緩和に関与するスピンの割合は $F_{\rm B}$ 近傍のf(E)dEなので磁化変化は、

$$\Delta M = -2M_{\rm s}f(E)\,{\rm d}E\tag{23}$$

と表現することができ($E=F_{\rm B}$),磁界の変化 ΔH と関連付けると,

$$\Delta M = -2M_{\rm s}f(F_{\rm B}) \frac{\mathrm{d}E}{\mathrm{d}H} \Delta H = \chi_{\rm irr}\Delta H \tag{24}$$

と表すことができる.式(24)を使って不可逆磁化率とエネ ルギーバリアの分布関数とを関連付けると,

$$\chi_{\rm irr} = -2M_{\rm s}f(F_{\rm B})\,\frac{{\rm d}E}{{\rm d}H} \tag{25}$$

であり d $E/dH = -\mu_0 V_a M_s$ なので, 磁気粘性係数(磁気余効 定数)は

$$S = \frac{k_{\rm B} T \chi_{\rm irr}}{\mu_0 M_{\rm s} V_{\rm a}} = S_v \chi_{\rm irr}$$
(26)

と表すことができる.ここで、 S_v は

$$S_v = \frac{k_{\rm B}T}{\mu_0 M_{\rm s} V_{\rm a}} \tag{27}$$

であり、磁界の次元を持つ.したがって、現象論的に熱活性 化プロセスを磁化に働く有効磁界として表現できることが示 唆され、*S*^v は熱揺動磁界 *H*_f と呼ばれる項と関連付けされる. 熱揺動の保磁力への影響をその効果を表す磁界成分 H_f として表現すると、保磁力の表現式(9)が、

 $H_{c}(T) = \alpha_{\rm K} H_{\rm A}(T) - N_{\rm eff} M_{\rm s}(T) - H'_{\rm f}(T)$ (28) となる. 右辺第3項の $H'_{\rm f}(T)$ が温度Tにおける熱揺動効果 による保磁力の低下を表す. ヒステリシスは緩和現象なので, $H'_{\rm f}$ は磁界の掃引速度に依存するが,本稿では立ち入らな い.上述の磁気粘性の説明は磁界を階段的に変化させた後, 一定磁界の下で緩和する場合に対応している. $H'_{\rm f} \ge S_v$ の関 係は,緩和時間1秒の場合,

$$H_{\rm f}' = 25.3S_v$$
 (29)

である. $S_v \in H_f$ と表記して熱揺動磁界とする伝統があるの で、本稿では我々が測定する保磁力への影響をこれと区別す るため、プライム記号を付けて H'_f と表記している(H'_f = 25.3 H_f). なお、 H_f は、式(18)の磁化の時間依存性を磁界の 時間変化に帰着して、 $H(t) = 定数 + H_f \ln t$ と表現する現象 論(減磁方向を正としている)において、時間依存項の磁界の 次元を持つ係数である.

要するに,磁化 M_s ,磁気予効定数 S,および, χ_{irr} を測定 すれば,活性化体積 V_a が分かる.永久磁石材料の測定では 保磁力近傍の磁界に対して S_v がほぼ一定の範囲があり,そ の値を用いて V_a が決定される.適正な熱処理がされた焼結 Nd-Fe-B 磁石では室温付近で S_v の測定結果はおよそ7 kA/ m であり⁽¹⁸⁾⁽¹⁹⁾, $\mu_0 M_s = 1.61$ T とすると, $V_a \approx 3.7 \times 10^{-25}$ m³である.球換算すると半径が約 4.5 nm となる.これは, 磁化反転の開始時点で磁壁幅 (Nd₂Fe₁₄B では室温で約 4.2 nm)程度の領域の磁化が反転し始めるという,前回稿の図 9 および11に示した直感的な描像を支持している.

 $H'_{i}=25.3S_{v}$ の値は約 180 kA/m であり,Nd-Fe-B 三元系 の焼結磁石の典型的な保磁力を仮に 800 kA/m とすると, 熱緩和の無い保磁力 H_{0} の値は 980 kA/m となり,その約 18%が H'_{i} として失われていることになる.仮に緩和時間を 0.01秒と短くした測定(パルス磁界による測定など)の場合は $H'_{i}=20.7S_{v}\cong 150$ kA/m で保磁力の測定値はわずかに(約 30 kA/m)増加する.これらの数値は組成が同じでも,もちろ ん材料組織によって異なり,組成が同じで高保磁力の材料で は V_{a} が大きく,低保磁力の材料では V_{a} が小さく見積もら れる.すなわち,逆磁区核の生成あるいは磁壁の離脱が小さ な活性化体積で起こる材料は保磁力が小さい.活性化体積程 度のサイズの領域の磁気物性値がそれを許す程度に劣化して いると考えることもできるが,上記の議論ではその根拠が明 白ではなく,もっと微視的な議論が必要である.

(3) 多粒子系のマクロな磁化反転過程

焼結 Nd-Fe-B 磁石の結晶粒径は小さなものでも約1 μm,通常は数μm 程度であり,また,熱間塑性加工法によ り製造される異方性 Nd-Fe-B 磁石ではこれよりも約一桁小 さく,数百 nm である.本稿でここまで見てきた磁化反転過 程は単一の過程をミクロなスケールで見ただけで,膨大な数 の結晶粒からなる実際の磁石の保磁力を理解するには不十分 である.とはいえ,多粒子磁石の磁化反転カスケードが開始 する臨界現象をミクロなスケールで記述しておけば,磁石の 保磁力の本質的な部分を理解したことになり,材料の改善に つなげていくことも可能であると考えられる.隣接粒子との 相互作用がある場合,一つの粒子で逆磁区が生成拡大して粒 子内全域に磁化反転が進行するとその隣接粒子に働く磁界が それに応じて変化する結果となり,変化後の有効磁界が隣接 粒子の逆磁区生成の臨界磁界よりも大きければ,磁化反転過 程が決定論的に進行し始める.これが磁化反転カスケードで ある.

隣接粒子の影響については,前回,保磁力の粒径依存性の 議論の中で,磁気双極子相互作用による静磁界の影響を考察 した.焼結磁石のように主相粒子が密に詰まった材料ではこ の双極子相互作用を始めとする隣接粒子間の磁気結合が存在 する.その結果,一般に減磁曲線の保磁力近傍の角型性が良 く,マクロな磁化が急激に反転するようにふるまう.これに 対して,結晶粒界に非強磁性を析出させた材料も提案され, 主相比率が減少する分だけ残留磁束密度が低下するが保磁力 が高くなっていることを前回紹介した.Nd-Fe-B系焼結磁 石の粒界相を非強磁性相にした材料について,粒子間の強磁 性的磁気結合を切断すると保磁力が増加するが減磁曲線の保 磁力近傍の傾きが大きくなり角型性が低くなる傾向にあるこ とが,磁化反転過程のカー(Kerr)顕微鏡による磁区観察お よびマイクロマグネティックスシミュレーションによる解析 により理解できることが報告されている⁽²⁰⁾.

8. 第2回まとめ

今回は磁化の緩和過程という観点で磁石の保磁力について 考察した.熱活性化過程による緩和がある場合,すなわち通 常の使用環境では保磁力の表式には熱揺動の効果を表す磁界 H'fが含まれる(式(28)).緩和過程は磁石の結晶粒と比較す るとはるかに小さな数 nm 程度の領域の磁化が熱活性化過程 によって反転することによって開始する.

次の課題は、このような、主相の結晶格子と同程度の小さ な領域における磁化反転核の生成と実際の材料の構造とがど のように結びつけられるかという、保磁力理論の根幹的な課 題である.これは、最近の原子解像度の組織解析の技術や、 結晶界面の原子構造の大規模第一原理計算の情報を駆使し て、材料の保磁力を解析したり、特性改善の具体的な方法を 提案したりするために、理解しておくことが必要な点であ る.次回は、準安定状態からエネルギー障壁を超えるとき に、磁壁幅程度の領域の原子磁気モーメントが反転するとい う過程について,原子解像度の視点で見ればどのような議論 が可能なのか,最近の進歩を踏まえて述べる.

文 献

- (1) 広沢 哲:まてりあ, 62(2023), 307-313.
- (2) A. Sakuma, S. Tanigawa and M. Tokunaga: J. Magn. Magn. Mater., 84(1990), 52–58.
- (3) H. Kronmüller, K.-D. Durst and M. Sagawa: J. Magn. Magn. Mater., 74(1988), 291–302.
- (4) J. Li, H. Sepehri-Amin, T. T. Sasaki, T. Ohkubo and K. Hono: Sci. Tech. Adv. Mater., 22 (2021), 386–403.
- (5) J. Li, H. Sepehri-Amin, 佐々木泰介, 大久保忠勝, 宝野和 博:粉体および粉末冶金, 69(2022), S38-S51.
- (6) J. Li, Xin Tang, H. Sepehri-Amin, T. T. Sasaki, T. Ohkubo and K. Hono: Acta Mater., 187 (2020), 66–72.
- (7) J. Li, Xin Tang, H. Sepehri-Amin, T. Ohkubo, K. Hioki, A. Hattori and K. Hono: Acta Mater., 199(2020), 288–296.
- (8) D. Givord, M. Rossignol and V. M.T.S. Barthem: J. Magn. Magn. Mater., 258–259 (2003), 1–5.
- (9) S. Hirosawa, M. Nishino and S. Miyashita: Adv. Nat. Sci. Nanotechnol., 8(2017), 013002 (1–12).
- (10) D. Givord, H. S. Li and R. Perrier de la Bâthie: Solid State Commun., 51(1984), 857–860.
- (11) H. Sato, Y. Kubo, T. Yoshioka, H. Tsuchiura, Y. Mizuno, K. Koike, K. Takahashi and H. Kato: AIP Adv., 11(2021), 025224 (1-4).
- (12) W. F. Brown, Jr.: Phys. Rev., 130(1963), 1677–1686.
- (13) W. F. Brown, Jr.: IEEE Trans. Magn., MAG-15 (1979), 1196-1208.
- (14) S. Bance, J. Fischbacher, A. Kovacs, H. Oezelt, F. Reichel and T. Schrefl: JOM, 67 (2015), 1350–1356.
- (15) D. Givord, Q. Lu, M. F. Rossignol, P. Tenaud and T. Viadieu: J. Magn. Magn. Mater., 83 (1990), 183–186.
- (16) R. Street and J. C. Woolley: Proc. Phys. Soc. A, **62**(1949), 562–572.
- (17) R. Skomski: J. Phys.: Condens. Matter., 15(2003), R841– R896.
- (18) D. Givord, A. Lienard, P. Tenaud and T. Viadieu: J. Magn. Magn. Mater., 67 (1987), L281–L285.
- (19) 西尾博明:日本応用磁気学会誌, 13(1989), 209-212.
- (20) M. Soderžnik, H. Sepehri–Amin, T. T. Sasaki, T. Ohkubo, Y. Takada, T. Sato, Y. Kaneko, A. Kato, T. Schrefl and K. Hono: Acta Mater., 135 (2017), 68–76.

