# トピック3

電子顕微鏡から得られるデータの定量解析手法とソフトウェアの紹介

石 塚 和 夫\*

# 1. はじめに

本解説では弊社の電子顕微鏡における定量解析にためのソ フトウェアについて紹介させて頂く.読者の皆様のデータ解 析の一助になればこの上ない.

さて、電子顕微鏡も含めて、顕微鏡は肉眼では見えない 「もの」を見るのが目的である.このため、原子像を撮った としても、それが見ている試料の構造を反映しているのかの 判断に常識は通用しない.特に、透過型電子顕微鏡(TEM) の場合にはデフォーカス(対物レンズ強度)を変えると像の見 え方が変わり、コントラスト(白黒)が反転することもある. 走査型透過型電子顕微鏡(STEM)の場合にはコントラスト の反転するようなことはないが、わずかな偽のコントラスト が生じることも報告されている.このため、原子構造を仮定 し、実験像がシミュレーションと一致するかを確認すること で、仮定した構造の正当性を判断することが行われる.この ためには弊社のマルチスライス法に基づく電子顕微鏡像シミ ュレーションソフトウェア xHREM<sup>(1)</sup>が利用可能である.

また、弊社では電子顕微鏡から得られるデータの定量解析 を行うためのソフトウェアを米国ガタン社の画像処理プラッ トフォーム Digital Micrograph (DM)<sup>(2)</sup>の機能追加(プラグイ ン)として開発しており、現在では20近くのプラグインを電 子顕微鏡のユーザーに提供している. これらのプラグインの うち自社開発のものもあるが、多くのものは世界の研究者の 開発した手法を DM のプラグインとして使い易く実装した ものである. その中にはデコンボルーションによる EELS または STEM – HAADF 像の解像度を向上するもの (DeConvEELS<sup>(1)</sup>, DeConvHAADF<sup>(1)</sup>), 高分解能TEM/ STEM 像からの周期構造を鮮明にするもの(HREM-Filters<sup>(1)</sup>),種々の手法による格子歪を解析するためのもの (GPA<sup>(1)</sup>, PPA<sup>(1)</sup>, HoloDark<sup>(1)</sup>, sMoiré<sup>(1)</sup>)などがある. さら に,複数枚のTEM 像から複素波面(試料出射面の波動関 数:Exit wave)を再生するもの(FTSR<sup>(1)</sup>, IWFR<sup>(1)</sup>, QPt<sup>(1)</sup>) がある.FTSR, IWFR は原子分解能像から出射面の波動関 数再生用で,再生波面より球面収差を補正することが可能で

ある.一方, QPt は広い倍率範囲で使用可能で,磁性体の 観察に良く利用されている.

球面収差補正技術は STEM と相性がよく,電顕本体の安 定性の向上とともに昨今は STEM に人気があるようであ る.高角環状暗視野(HAADF: High-Angle Annular Dark-Field)像の強度が HAADF の原子散乱能に比例するとし て,原子コラム中の組成を求めるプラグインが qHAADF<sup>(1)</sup> である.

しかし、STEM の走査系は今のところ不安定でSTEM プ ローブは外乱により高速に揺れている.この高速に揺れてい るプローブの振動を小さくするプラグインが Jitterbug<sup>(1)</sup>で ある.また、STEM では順次走査しながら各点のデータを 収集するのでデータ点を多くするとデータ収集時間内の試料 の移動(ドリフト)が問題になることが多い.試料のドリフト を小さくするのは計測時間を短くすれば良いが、画像がノイ ジーになる.試料のドリフトが問題にならない短い走査時間 で測定した複数枚の STEM 像をアライメンとして積算し、 SN 比を高めるのが、SmartAlign<sup>(1)</sup>というプラグインであ る.このプラグインでは先ず平行移動を除去し(Rigid-alignment)、その後、ローカルなアライメント(Non-rigid alignment)により STEM プローブの外乱による影響を除去す る.このため、試料のドリフトだけでなく、プローブの外乱 も抑えることが可能である.

電子顕微鏡で観察される薄い試料では試料は位相物体とし て取り扱われ,TEM像は位相コントラスト像として解釈さ れる.STEMで検出信号を光軸近辺に限定すれば,TEM像 と同様の位相コントラスト像を観察することが可能である (相反定理).しかし,その場合は結像に使用される散乱電子 は入射電子に較べてほんの一部であり,検出効率が極端に悪 く,実用的ではない.この欠点を改善してSTEMで位相物 体を観察する方法として微分位相コントラスト(DPC: Differential Phase Contrast)法が40年程前に提案された.そ こでは,全散乱電子を2つに分割した検出器で受けて,分 割検出器上の積分強度の差を出力信号とする.このDPC検 出器がSTEMの普及とともに実用化されるようになった. この信号は位相分布の微分なので,DPC信号を積分して位

\* HREM Research Inc.; 代表取締役(〒355-0055 東松山市松風台14-48)
Quantitative Analysis of Electron Microcopy Data; Kazuo Ishizuka (HREM Research Inc., Higashimatsuyama)
Keywords: *image simulation, deconvolution, Wiener filter, exit wave reconstruction, strain analysis, DPC (Differential Phase Contrast), PCA (Principal Component Analysis)* 2018年9月3日受理[doi:10.2320/materia.58.68]

相分布を得るプラグインが qDPC<sup>(1)</sup>である.STEM では電 子線照射を局所的に行うので,電子線による試料の温度上昇 が抑えられ,試料損傷が少なくなるとの報告もあり,試料損 傷に弱い試料などにも DPC 法は広まって行くと考えられる.

STEM でのスペクトロスコピー(EELS や EDX)では各点 でスペクトルが取得され,位置とエネルギーの3次元のス ペクトラムイメージ(SI: Spectrum Image)が得られる.こ こでは,スペクトルを取得するための各点での計測時間が短 いので,各スペクトルに寄与する電子線量が極端に少なく量 子ノイズが顕著となる.このSIデータに多変量解析を行 い,量子ノイズを劇的に減少することが可能で,これを行う プラグインが MSA<sup>(1)</sup>である.先に述べた SmartAlign は SI データを同時取得した場合に,ADF 像などの画像データの アライメント情報を用いて SI データの空間的アライメント を行うことが可能である.

この他、電子線の入射方向をコンピュータ制御して電子線 回折像を取得するプラグインとして QED<sup>(1)</sup>と EDT<sup>(1)</sup>がある. QED では照射系の収差の補正が可能で、試料上のビーム位 置を高精度に制御して, nm オーダーの微小領域からの全て の反射の広角収束電子線回折(LACBED)を取得することが 可能である(通常の収束ビームのCBEDでは透過波の LACBED を取得する). また,電子線の入射方向を歳差さ せれば PED (Precession Electron Diffraction)を取得するこ とも可能である. さらに, QED には電子線の入射方向を制 御してスペクトルを計測する ALCHMIE モードがあり,今 後,特殊な研究用途として利用されると期待している.一方, EDT は一軸で試料を回転して3次元空間内の電子線回折を 計測する. 微結晶, あるいは微小領域から収集されたデータ より、X線構造解析のプログラムを用いて、未知構造が決 定されている.電子線では試料との相互作用がX線に較べ て大きいので,X線では測定困難な微小結晶から構造解析 を行うことが可能である.

さて,残りの紙面を使って,まず,電子顕微鏡像シミュレ ーションソフトウェア,その後,幾つかのDM プラグイン について,応用例を交えて技術的解説を簡単に述べる.

# 2. xHREM

xHREM では,電子線の散乱を効率よく計算するために 高速フーリエ変換(FFT)を使用しているので,計算機内部 では周期構造を仮定している<sup>(3)</sup>.結晶性試料の場合には試料 の周期性を利用できるが,周期構造を持たない非晶質やナノ 粒子などの場合には,プログラムが全原子を包含する大きな セルを作成し,仮想的な周期構造(超格子;スーパーセル)と して計算をおこなう.現在のPC(パーソナルコンピュータ) の能力では大きな超格子のTEM 像のシミュレーションを行 うことも可能である.

また, xHREM では STEM 拡張機能を追加すれば, FFT による散乱計算の高速性を利用して, STEM 像のシミュレ ーションを行うこともできる<sup>(4)</sup>. STEM 像のシミュレーシ



図1 高分解能像のシミュレーション.
(a) タングステンニオブ酸化物の TEM 像,
(b) GaAs の STEM-HAADF 像. (オンラインカラー)

ョンでは、プローブの伝播を計算する必要がある. xHREM では計算機内部で周期構造を仮定しているので,各セル(計 算上の仮想的な周期)内に一個のプローブが存在する超格子 を考えてシミュレーションを行う.これはフーリエ空間(逆 空間)で考えれば、超格子に対する逆格子点の散乱を計算す ることになる.結晶の場合を考えると、プローブの収束角に より各逆格子点が広がるので、結晶格子に対応する逆格子点 だけではなく、大きな超格子に対する逆格子点の散乱強度を 計算していることになる. STEM 像では各走査点に対して 散乱計算を行う必要があるので,計算量が TEM 像のシミュ レーションに較べて膨大になる.ただし、結晶性試料の場合 には、単位胞の非対称単位内の走査点の HAADF 信号を計 算して、対称性を使用して単位胞の像に拡張することにより 計算時間の減少を計っている.さらに,xHREM の STEM 拡張機能ではマルチコア CPU に対応しているので、現在の 高性能 PC を用いれば, GaAs[110]などの小さな結晶格子の 計算は数分から数十分で行える(計算する試料厚さに比例す る).結晶格子の大きな場合や非周期試料の場合には走査点 が多くなり、計算には数時間から数日かかる.このため、 xHREM の STEM 拡張機能ではクラスター版も用意されて いる. また, GPU(Graphic Processing Unit)版も近くリリ ースされる.

図1(a)はタングステンニオブ酸化物の高分解能 TEM の シミュレーションである.また,(b)は GaAs[011]の STEM-HAADF のシミュレーションである.STEM 像の場 合は破線で示した単位胞のうち,実線で示した領域を計算 し,対称性で拡張することにより計算時間を短くしている.

#### 3. HREM-Filters Pro

画像に周期構造があるが S/N 比が悪い,あるいは非晶質 などの非周期構造のノイズにより周期構造が見えにくいよう な場合に周期構造を強調(抽出)する常套手段は,フーリエ空 間におけるフィルターである.すなわち,画像のフーリエ変 換を行い結晶性に由来する周期的なスポット近辺を通過させ るマスクを掛けて逆フーリエ変換をすることである.このと きに,信号をノイズから分離するのに結晶性に由来するスポ



図 2 Wiener フィルター. (a), (d) 粘度鉱物 crysotile の TEM 像とそのフーリエ変換, (b), (e) 通常の Wiener フィルター像と元画像との 残差, (c), (f) Local Wiener フィルター像と元画像との 残差. (オンラインカラー)

ットがノイズより優位に大きいことを利用するのが Wiener フィルターである.結晶性に由来するスポットの振幅は結晶 領域の大きさに比例するので,できるだけ大きな領域を一度 にフーリエ変換するのが一般的である<sup>(5)</sup>.しかし,ここで界 面を含む2つの結晶領域が写っている電顕像の場合を考え てみる.その画像全体をフーリエ変換すると2つの結晶領 域からのスポットが同時に現れる.そして,一方の領域から のスポット位置には他方の領域からのノイズが現れる.この 場合,2つの結晶領域からのスポットを通過させるようなマ スクを掛けると,ノイズの一部が通過してしまう.

図2(a)はこの極端な場合のTEM像で,スパイラルな構造をもつ粘度鉱物 crysotile の例(データ提供:東京大学小暮先生)である.そのフーリエ変換は(d)に示すように周期性に由来するスポットが同心円上に現れる.このTEM像を通常のように全域をフーリエ変換してWienerフィルターを作用させた結果を(b)に示す.(e)は元画像とフィルター像との差で,元画像のスパイラルな構造が顕著に残っている.しかし,このような画像でも小さな領域内では近似的に単一方向の結晶だと仮定できる.(c)は元画像を小さな領域(ここでは128×128画素)に分けてWienerフィルターを作用させ,結果をつなぎ合わせたものである.この処理では殆どの周期構造を抽出しているので,(f)に示すように元画像との差には構造が現れていない.この処理を我々はLocal Wienerフィルターと呼んでいる.Local Wienerフィルターは微結晶が非晶質内に析出しているような試料にも有用な手法である.

# 4. DeConvEELS & DeConvHAADF

これらのプラグインは観測データo(x)が装置関数(カーネ ル)k(x)と理想的な未知関数i(x)のコンボルーション

$$o(x) = \int i(x-t)k(t)dt \equiv i(x) \otimes k(x)$$



図3 電子線エネルギー損失スペクトル(EELS)のデコンボル ーション. (a) ダイアモンドの C-K 端の EELS, (b) デ コンボルーションによりゼロロスの影響を除去した結 果.(オンラインカラー)

で表される場合に、装置関数を用いて未知関数を観測データ から推定する. 簡単なデコンボルーションの実装ではコンボ ルーションがフーリエ空間ではフーリエ変換の積になること を利用する:  $O(\xi) = I(\xi) \cdot K(\xi)$ . ここで関数  $F(\xi)$ は関数 f(x)のフーリエ変換をあらわし、 $\xi$ は xの共役変数である. すると、i(x)は  $I(\xi)$ の逆フーリエ変換で求まる:

 $i(x) = FT^{-1}(I(\xi)) = FT^{-1}(O(\xi)/K(\xi))$ 

しかし、この単純なデコンボルーションでは観測データにノ イズが含まれている場合にノイズの増幅が起こる:  $(O(\xi) + N(\xi))/K(\xi) = O(\xi)/K(\xi) + N(\xi)/K(\xi)$ .弊社のデコンボル ーションのプラグインではこのようなフーリエ空間での割り 算を行わずに、推定関数 e(x)と装置関数とのコンボルーシ ョン、 $e(x) \otimes k(x)$ ,が観測データに近づくように繰返し推定 関数を更新し、未知関数を推定する.この推定関数を変化さ せる方法として以下の2 つの方法を実装している: (1)観測 データと推定関数から予想される結果との残差を小さくしな がら推定関数のエントロピーを最大にする最大エントロピー (Maximum Entropy)法<sup>(6)</sup>; (2) Hubble 宇宙望遠鏡の収差補 正で有名になったベイズ推計に基づく Richardson-Lucy 法<sup>(7)</sup>.

図3はDeConvEELSの例である.ここで(a)はダイアモ ンドのC-K端の電子線エネルギー損失スペクトル(EELS) であり,不純物がつくる励起子による影響が肩のようになっ て現れている(データ提供:ルトガー大学 Phil Batson 氏). このスペクトルに対してゼロロスを装置関数として最大エン トロピー法を適用することにより,(b)に示す不純物がつく る励起子(exciton)のピークが鮮明に現れる.



図4 STEM-HAADF 像のデコンボルーション.
(a)準結晶の収差補正 STEM-HAADF 像, (b) デコンボルーションにより有限プローブの影響を除去した結果.(オンラインカラー)

図4はDeConvHAADFの例で,(a)は収差補正電顕で得られた準結晶のSTEM-HAADF像である(データ提供:東京大学阿部先生).STEM-HAADFの装置関数であるPSF(Point Spread Function)を観測することは容易ではないので,PSFは結像光学系のパラメータより理論計算したものを使用している.収差補正電顕といえどもPSFには光源には広がりがあり、またエネルギー広がりによるボケもある.(b)はデコンボルーションによりこれらの効果を除去することによってより得られたより鮮明なHAADF像である.通常の電顕では球面収差によるプローブの広がりが補正されてより鮮明な像を得ることができる.推定関数はスムーズであるので,観測データのノイズを同時に低減することが可能である.

#### 5. MSA

STEM の各走査点から得られるスペクトル(SI データ)は 試料内に含まれる原子種からの寄与であり、各スペクトルは 各元素からのスペクトルの線形結合で表されるであろう. MSA は多変量解析 (Multivariate Statistical Analysis)を SI データに対して行うプラグインで、実際には多変量解析のう ちの主成分分析 (PCA: Principal Component Analysis)<sup>(8)</sup>を 行う. PCA は数学的に小数の成分(ローディング: Loading)で全スペクトルを表現しようとするもので,求まった主 成分(PC)で元データを再構成したものは、量子ノイズが劇 的に減少する.しかし、このPCは抽象的成分(Abstract Component/Mathematical Component)と呼ばれ,各PCの ローディングは構成元素のスペクトルには対応しない. PCA の使い方としては小数の PC でデータを再構成してラ ンダムノイズを減少させ,その後,再構成データを既存の手 法で解析するときの補助として使うべきである. PCA の手 法は定着して来たようであるが、最近、その使用法に警鐘を 鳴らす報告が幾つか現れている. これは PCA といえども万 能ではなく、抽出したい信号がノイズレベルに近くなると問 題が発生することを示している.

PCA では同時に処理するスペクトルの本数が多いほどよ



 図5 BN のモデルデータに対するローカル PCA 処理.
(a) モデル構造:緑色(1)は N,灰色(2)は B,(b) 計算 されたスペクトルと (e) で使用したスペクトルの分割,
(c) 生のスペクトルから求めた N の元素マップ,(d),
(e) 通常の PCA とスペクトル分割 PCA で再構成したスペクトルから求めた N の元素マップ.(オンラインカラ ー)

り正確な PC が得られると考えられている. この考えは Wiener フィルターでより広い領域を処理することにより結 晶性スポットを強調したいという考えに類似のものである. しかし,弱い信号をノイズの中から抽出するのは大きな藁の 山から小さな針を見つけることに喩えられる. そして,藁の 山が小さくなれば針を見つけることは容易になるであろう. すなわち, PCA を行うデータサイズを小さくすれば,ロー ディングの精度は下がっても,求めたい信号の抽出は容易に なる(空間分割 PCA: Spatial local PCA). これは Local Wiener フィルターの場合と良く似ている発想の転換である.

また, PCA では個々の PC の寄与(スコア: Score)は各ス ペクトルに対して一意に決定される.そして,観測スペクト ルの強度の強い部分がスコアを左右する. すなわち, EELS などでは、強度の強い低エネルギーロスの部分が各PCのス コアを決定することになる.図5(a)は PCA の使用に警鐘を ならした論文<sup>(9)</sup>のモデル構造である. モデルは BN で個々の 原子コラム位置に B, N が 2 個ずつ存在し, 左上の 2 つのコ ラムに B, N が1 個ずつ余分についている. (b) は計算され たスペクトルで,低エネルギー側のBの信号が大きい.(c) は計算された生のスペクトルから求めたNの元素マップ (Elemental map)である(データ提供:アントワープ大学 Jo Verbeeck 氏). PCA が理想的に行けば N の元素マップで は、余分のNの存在するところは他のN位置に較べ1.5倍の 強度になるはずである.しかし、(d)に示すように通常の PCA では、SN が悪いデータでは B が余分にある位置の N の強度が強くなった.しかし、このデータを(b)で示すよう にスペクトル分割 PCA (Spectral local PCA) で処理すると (e)に示すように正しい N の濃度を示すようになる. すなわ ち,N部分の領域のスコアの決定にBの寄与が小さくな り,分割されたスペクトルのローディングの決定に B の影 響が弱くなったからである. (e)の元素マップでは元データ からの元素マップ(c)に較べNが鮮明になっているが,通常 の PCA で再構成した元素マップ(d)よりもノイジーである. これは元素マップ(d)のスコアは量子ノイズの小さな信号強度の強い B の信号より決定され,変動が少ないからである.

# 6. qDPC

DPC(微分位相コントラスト)<sup>(10)</sup>はSTEM で位相物体を 観察する新しい手法である.この手法では光学顕微鏡の微分 干渉コントラスト(DIC: Differential Interference Contrast) と類似のコントラストが得られる.4つに分割した検出器を 用いれば直交した2つの2分割検出器の信号,すなわち2 方向の位相の微分が得られる.高速のカメラを用いて各走査 点の回折を計測して,回折強度の重心を求めるとより精度の 高い位相の微分を求めることができる.しかし,そのような カメラは現在のところ非常に高価であるので,4分割検出器 (または,2重になった4分割検出器)が当面主流になると思 われる.DPCの信号は位相の微分に対応しているので, DPCの信号をみても試料構造は判りにくいが,積分をすれ ば試料構造に対応する位相分布になる.

DPC 信号を再度微分して加算すれば位相の2次微分の和 となり、位相 $\varphi(xy)$ に関する Poisson 方程式となる:

 $d(DPC_x)/dx + d(DPC_y)/dy = \partial(\partial \varphi/\partial x)/\partial x + \partial(\partial \varphi/\partial y)/\partial y$ =  $\nabla^2 \varphi(xy)$ 

すなわち,物体位相 $\varphi(xy)$ は Poisson 方程式を解くことで得られる. この Poisson 方程式は高速フーリエ変換(FFT)により解くことがよく知られているが,その場合には周期的境界条件に由来するアーティファクトが発生する.しかし, DPC では求めたい関数(位相)の微分が観測されているので, Poisson 方程式を解く境界条件として Neumann 条件を用いることが可能である<sup>(11)</sup>.図6(a)は 4D-STEM データ(データ提供:日本電子様)より作成した DPC 信号を qDPC で処理して得られた位相分布である.一方,(b)は FFT 法で得られた位相分布である.(b)では(a)に較べて右上が明るくなっているが,これは画像端において解が連続になるという FFT に科せられた周期的境界条件によるアーティファクトである.qDPC ではこのようなアーティファクトのない解がえられる.qDPC は分割型検出器からの DPC 信号を処理できることは言うまでもない.

本解説では電子顕微鏡からえられたデータを定量解析する



図 6 DPC 信号より計算された位相分布. (a), (b) Neumann 条件と周期的境界条件で得られた位 相分布.

ための手法と,それに対応する弊社開発のソフトウェアを紹介した.後半では幾つかの製品について応用例を交えて解説 を行った.各製品については弊社のホームページ<sup>(1)</sup>をご覧下 さい.読者の皆様の電子顕微鏡データを解析する際のお役に 立てれば幸甚である.

# 文 献

- (1) HREM Research Inc. (www.hremresearch.com)
- (2) Gatan, Inc. (www.gatan.com)
- (3) K. Ishizuka and N. Uyeda: Acta Cryst., A33(1977), 740-749.
- (4) K. Ishizuka: Ultramicroscopy, **90**(2001), 71–83.
- (5) R. Kilaas: J. Microscopy, **190**(1997), 45–51.
- (6) D. M. Colin: Nature, 298(1982), 49.
- (7) W. H. Richardson: J Opt Soc Am, 62(1972), 55; L. B. Lucy: Astrophysical Journal, 79 (1974), 745.
- (8) E. R. Malinowski: Factor Analysis in Chemistry, John Wiley and Sons, Inc., New York (2002)
- (9) S. Lichtert and J. Verbeeck: Ultramicroscopy, **125**(2013), 35–42.
- (10) N. H. Dekkers and H. de Lang H: Optik, 41(1974), 452.
- (11) A. Ishizuka, M. Oka, T. Seki, N. Shibata and K. Ishizuka: Microscopy, 66(2017), 397–405.

⊥ □-(2018)

#### ★★★★★★★★★★★★★★★★★★★★★ 1978年 京都大学理学博士 主な略歴 外村位相情報プロジェクトGL(1989-

1994),瀬藤賞(1987),米国顕微鏡学会フ



石塚和夫

2001年4月-現職

### 専門分野:電子顕微鏡

◎高分解能電子顕微鏡像の結像理論およびシミュレーションプログラムの開発.電顕データの定量解析のためのプログラムの開発およびその普及に従事.

\*\*\*\*\*