講義ノート

材料の組織形成とその理論―第2回― ~スピノーダル分解,析出粒子の形状と配向~

3. スピノーダル分解

3.1 スピノーダル分解の概説

スピノーダル分解は比較的濃度の高い合金で生じる典型的 な相分解であり,決して特殊な分解機構ではない.金属・合 金は原子配列の仕方の数が多く,配置のエントロピーが大き いが,セラミックスや高分子では,分子配列のため,原子配 列に制限がありエントロピーが小さい.そのため,これらの 物質では,自由エネルギーはエンタルピー主体となり,相分 離はスピノーダル型の相分解を生じる場合が多い.そのた め,従来からの金属材料のみならず,ガラス,GaAsInPに 代表される混晶半導体,セラミックス,高分子材料にいたる までスピノーダル分解が利用されており,材料科学に携わる 者にとっては魅力ある研究課題である.本章では,このよう なスピノーダル分解について,まずその概念と自由エネルギ ー的考え方,さらには非線形な部分をも含めた動力学につい て概説し,次いで,後半では種々の材料でのスピノーダル分 解の例を紹介する.

合金の組成 c_0 がスピノーダル線の内側にある場合には, 図3.1(a)に示すように、わずかな濃度変動が生じると系の自 由エネルギーが G_0 から G_1 へ減少するので、その濃度変動 は安定化する.この場合には微少な濃度変動から相分解が開 始し、連続的に濃度変動が大きくなって、最終安定組成の c_3 と c_4 に達する.この相分解形式をスピノーダル分解 (spinodal decomposition)と呼ぶ.この型の分解が生じる組 成範囲は、自由エネルギーー濃度曲線の2つの変曲点の間、 すなわち $\partial^2 G/\partial c^2 < 0$ の領域である.各温度における自由エ ネルギーの変曲点の軌跡は、図3.1(b)の点線のようになり、 その内側ではスピノーダル分解が生じるので点線内部をスピ



宮

崎

卓*

図3.1 スピノーダル分解における自由エネルギー変化 と状態図.

ノーダル領域という.実線はバイノーダル線であり,この範 囲内では相分解が生じ,実線と点線に囲まれた領域では核形 成-成長型(N-G)の分解が生じるとされている.この分解を 知るには,スピノーダル分解によって具体的にどのような分 解が生じるのか,どのような組織が期待されるか,さらにス ピノーダル線を挟んで相分解様式が一変するのか,などを知 らなければならない.これを知るためには拡散方程式を解 き,スピノーダル分解の動力学を知る必要がある.この問題

^{*} 名古屋工業大学名誉教授(〒470-8555 名古屋市昭和区御器所町) The Formation of Microstructure in Materials and Its Theoretical Basis (Ⅱ)~Spinodal Decomposition, Morphology of Precipitates~; Toru Miyazaki (Emeritus Professor, Nagoya Institute of Technology, Nagoya) Keywords: nonlinear analysis of spinodal decomposition, shape and alignment of precipitates, modulated structure, elastic interaction energy 2014年3月27日受理[doi:10.2320/materia.53.419]

は1960年頃 Cahn らを中心に取り上げられて以来,理論的発展が進んだ.次にその取り扱いについて簡単に記述する.

3·2 カーン(Cahn)の線形スピノーダル分解理論

合金の相分解過程は、基本的には式(3.1)のカーンとヒリ
 アード(Cahn-Hilliard)⁽¹⁾の非線形拡散方程で記述される。

$$\frac{\partial c}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \tilde{D} \left(\frac{\partial c}{\partial x} \right) \right\} - 2\tilde{K} \frac{\partial^4 c}{\partial x^4}$$
(3.1)

ここで、 \tilde{D} は相互拡散係数、 \tilde{K} は勾配エネルギー係数 (gradient energy coefficient)で、 $\tilde{K} = M_c(c_0, T)K$ (Kは濃度 勾配エネルギー係数)である.式(3.1)は非線形方程式なの で、その正確な取扱いは解析的にかなり困難であるため、 Cahn らは非線形項を無視した線形方程式を導出し、相分解 を解析的に取り扱った.その線形方程式から濃度変動量($c - c_0$)は、

 $c-c_0 = A(\beta, 0) \exp\{R(\beta)t\}\cos(\beta x)$

$$R(\boldsymbol{\beta}) = -MV_{\rm m}(G_0'' + 2\eta^2 Y_{\langle hhl \rangle} + 2K\boldsymbol{\beta}^2)\,\boldsymbol{\beta}^2 \tag{3.2}$$

と書き示される⁽¹⁾. ここで $R(\beta)$ は振幅拡大係数と呼ばれ, 波数 β に対して図示すると図3.2となる.最大振幅拡大係数 $R(\beta_m)$ を与える波数 β_m は $\partial R(\beta)/\partial \beta = 0$ より,

 $R(\beta_{\rm m}) = MV_{\rm m}(G_0'' + 2\eta^2 Y_{\langle hkl \rangle})^2/8K$ (3.4) さらに, $R(\beta)$ が正になるか負になるか, つまりその波の振 幅が, 時効によって, 増幅・減衰するかの臨界波数 $\beta_{\rm C}$ は式 (3.2)より, $G_0'' + 2\eta^2 Y_{\langle hkl \rangle} + 2K\beta^2 = 0$, すなわち,

$$\begin{split} \beta_{\rm c} &= \left[- \left(G_0'' + 2\eta^2 Y_{\langle hkl \rangle} \right) / 2K \right]^{1/2} \\ G_0'' & {\rm i} \ G_0 \ \mathcal{O} 濃度 \ c \ {\rm c} \, {\rm i} \, {\rm S} \, 2 \ {\rm B} \eth G \delta c \ {\rm e} \, {\rm s} \, {\rm c} \, {\rm o} \, {\rm g} \, {\rm g} \, {\rm s} \, {$$

式(3.4)および図3.2が意味するところは次のようである. 時効前(*t*=0)に若干の濃度ゆらぎが過飽和固溶体中に存在す れば,これのフーリエ成分である各正弦波は各々の波数β



図3.2 スピノーダル分解における振幅拡大係数と波数 の関係.

によって定まる R(β)を持っており,式(3.4)に従って振幅を 増大または減衰する.式(3.4)のG"は変態を促進する化学 的駆動項であるが、弾性歪エネルギー項2η²Y(hhl)および界 面エネルギー項2Kβ²は共に正で分解の阻止項である.この うち $2\eta^2 Y_{\langle hhl \rangle}$ は一般に結晶方位依存性を持つ.したがっ て,弾性係数 Y(hkl)の最も低い方向の波のうち,最大の振幅 拡大係数 R(Bm)を持つ波が時効時間の経過につれてその振 幅を指数関数的に増大させ合金組織を支配するようになる. 多くの合金では Y(100) が最低なので、〈100〉方向に高低濃度 域が周期的に並んだ、いわゆる(100)変調構造組織になる. 一方, η が小さくて $2\eta^2 Y_{\langle hkl \rangle}$ の値が $|G_0''|$ に比較して極め て小さいか,または $2\eta^2 Y_{\langle hkl \rangle}$ は大きくとも $Y_{\langle hkl \rangle}$ の方位依 存性がほとんど無い等方弾性体の場合には、種々の方位の分 解波がほぼ同程度の β_m と $R(\beta)$ を持ち、これらの波が合成 されて出来る分解組織には方向性がなく、いわゆる「まだら 構造(mottled structure)になる.

このスピノーダル線形理論は,古典的核生成の世界に新し い観点を与えた点で画期的なものであった.しかしながら, 線形理論であったためにスピノーダル臨界組成での相分解が 記述できず,もともと連続である相分解機構をスピノーダル 線を挟んで,核生成一成長機構とスピノーダル分解の2つ の別の機構の如く認識されてきた.しかしこれは線形理論で あったためで,非線形理論を解くことにより,形成組織はか なり異なるものの,両者は一連の現象である事が認識されて いる.

3.3 非線形スピノーダル分解理論

Cahnによる線形な取り扱いは、分解初期の濃度変動の小 さい時にしか適用できない.分解後期では省略された非線形 項を考慮する必要がある.これに関する研究は Cahn 以後, Khachaturyan⁽²⁾など多くの人たちによって,拡散方程式の 非線形項を取り入れた計算が行われている.その際、多くの 研究者が固溶体自由エネルギーとして正則溶体近似式を用い ている.過飽和固溶体の自由エネルギー濃度曲線は、合金の 種類や温度によって種々な形状を有している.したがって, 正則溶体近似では複雑な実際合金の自由エネルギーを表現で きず実用性に欠ける.その為、ここでは様々な過去の固溶体 エネルギー式を表現できるように高次式が用いられている. この手法は式(3.1)の C-H 拡散方程式をほとんど省略せずに 取り扱っており、正確に相分解過程を表すことのできる手法 の1つである.

固溶体のエネルギーを一般的に表現するために,式(3.6) のように溶質濃度 cの高次式で自由エネルギーGを表わ す⁽³⁾.

 $G = a_n c^n + a_{n-1} c^{n-1} + \dots + a_2 c^2 + a_1 c + a_0$ (3.6) 式(3.6)によって、どのような自由エネルギーの形状でも ほぼ表現することができる.次に、相互拡散係数 \tilde{D} と自由 エネルギー G との間には、式(3.7)の関係があることを利用 して、両者の具体的関係を求める.

 $\tilde{D} = M(\partial^2 G / \partial c^2) \tag{3.7}$

その際,濃度 c を合金の平均組成 c_0 からの組成変動量 q で 置き換えた方が都合が良いので, $q = c - c_0$ とおく.式(3.6) および(3.7)より, \tilde{D} はqのn次多項式(3.8)となる⁽³⁾.

 $\tilde{D}(x,t) = D_0 + D_1q(x,t) + D_2q^2(x,t) + \dots + D_nq^n(x,t)$ (3.8) $D_i(i=0,1,\dots,n)$ は合金の平均組成 c_0 に依存する関数であ る.式(3.8)は、相互拡散係数 \tilde{D} のテーラー展開であり、 \tilde{D} が場所 x と時間 t における組成変動量 q(x,t)の関数であるこ とを示している。例として、ここでは組成0.5を中心に左右 対象な n=6の場合の各 D_i の組成依存性を図3.3に示してお く.この場合のスピノーダル組成 c_s は0.17および0.83、バイ ノーダル組成 c_e は0.02と0.98で、 D_0 はスピノーダル領域で 負、バイノーダル領域で正の値を持つ。次に濃度変動 qをフ ーリエ級数で表現し、Cahn の示した非線形拡散方程式(3.1) と式(3.8)から、式(3.9)に示す非線形拡散方程式のフーリエ 表現式が得られる。

 $\partial Q(h) / \partial t = -(h\beta)^2 [(D_0 + 2h^2 K\beta) Q(h)]$

 $+ (1/2)D_1R(h) + (1/3)D_2S(h)$

+ (1/4)D₃T(h) + (1/5)D₄U(h) +] (3.9) ここでQ(h)は波数スペクトル, R(h),S(h),…はQ(h)の 1階,2階…のたたみ込み関数である.なお,上式の[]内 の第1項は,Cahnの線形方程式と同等で,すでに存在する 濃度フーリエ波が独立に成長,減衰する速度を示している. 第2項以後が非線形部分でフーリエ波間の相互干渉による 波の合成・消滅の速度を示している.スピノーダル組成(cs



図3.3 拡散係数の組成依存性.

=0.17)では,式(3.9)の[]内の第1項だけでは相分解は生 じないが、D₁以下の非線形項によって相分解は進行する. 更に、第1項が正の N-G 組成領域でも、第1項は正である にもかかわらず,非線形項の働きで相分解する.このことは 合金の相分解を統一的に理解する上で重要な点である. 式 (3.9)を用いて、スピノーダル組成を挟んだ3組成の合金に ついて相分解シミュレーションした結果を図3.4に示す. (b)は丁度スピノーダル組成 $c_{s} = 0.17$ の合金のもので, Cahn の線形理論では組成ピークは発生しない筈である.し かし、この計算では非線形項を考慮しているため、スピノー ダル線上の臨界領域でも核生成過程を計算することができ る. (a) はスピノーダル組成よりも外側のいわゆる N-G 領 域であるが、数は少ないが、濃度ピークが形成されている. 実際合金の組織もそのようになっている(前号の図2.2参 照). 相分解の駆動力は、線形成分と非線形成分とに分ける ことができ、それらの組成依存性は図3.5のように示すこと ができる.ここでは非線形成分として D₁ 項を代表として示 してある.溶解度間隙(miscibility gap)の中央付近の合金で は、駆動力は主に Do 項で与えられるため、相分解は線形方 程式で十分記述できる.しかし,合金組成が減少すると, D_0 項による駆動力が消滅するとともに、非線形 D_1 項による 駆動力が増大してくる.したがって、相分解モードは図3.4 (b)に示すようにスピノーダル線付近で両分解機構の重畳し たものとなる.

なお,更に析出限界線に極めて近い過飽和度の低い低濃度 域では,第4回の第8章で記述するようにGibbs-Boltzmannの自由エネルギーそのものに問題があり,これ に基づく拡散方程式にも問題があると考えられる.

3.4 種々の材料におけるスピノーダル分解とその応用

合金 スピノーダル分解により相分解する合金は、これまでにかなりの系で報告されて来ている。それらの中には、すでに実用材料に応用されたものもあるし、また、将来実用の期待されるものも存在する。以下にそれらのいくつかを紹介する。

Fe-Cr-Co 磁石合金は、スピノーダル分解を利用している 典型的な合金である.分解によって合金中に均一に形成され る FeCo-rich 相と Cr-rich 相とが磁場中時効により方向性を もって分布し、大きな保磁力(約600エルステド)が得られて いる.スピノーダル分解が磁場の影響を強く受けることを巧 みに利用している点では、スピノーダル型磁石合金(アルニ コ合金)と同じであるが、ねじ切り、打ち抜き、圧延等の加 工性がより優れており実用化されている.その他、スピノー ダル分解を利用している永久磁石には、Cu-Ni-Fe, Cu-Ni-Co, Fe-Ni-Al 合金等がある.Fe-Mo2元合金はスピノーダ ル分解によって典型的な変調構造を形成して(前号第2章図 2.2参照)、ビッカース硬度1100に達する高硬度が得られ る.これらに Co, V を添加した Fe-Mo-Co-V 合金において 抗張力 400 kg/mm²を越す高強度が得られる⁽⁴⁾.スピノー ダル領域を元素添加によって制御することは、超高強度材料



図3.4 非線形拡散方程式に基づく各組成の相分解シミュレーションスピノーダル組成: c_S=0.17.



図3.5 相分解モードと駆動力の関係.

開発における1つの指針となり得るであろう.スピノーダ ル分解による高強度化を利用したものにはIC素子などのリ ードフレーム材として考えられているCu-Ni-Sn 合金がある. ICの高集積化に伴い,リードフレームには高い熱伝導性,

表3・1 種々の合金における粗大化速度指数 m 値(λ^m=kt).

合 金	m ($\hat{a} = kt$)
Cu–Ni–Fe	$4 \sim 5$
Au-60Pt	9.3
Au-40Pt	4.8
Fe-W-Co	6.6
Ni-Cu-Si	4~7

低電気抵抗と共に、強靭化が要求されつつあり、スピノーダ ル分解型 Cu-9Ni-6Sn 合金は、高強度形の有力な候補の1 つとされ実用化に向けて研究されている.

多くの相分解組織の粗大化は、オストワルド成長により進行するとされているが、スピノーダル分解による変調構造の 多くは、表3.1に示すように成長粗大化指数が m>3 で成長 が遅く中には殆ど成長しない場合がある.この現象は粒子間 弾性相互作用によるもので、実用的に興味深い.この現象の 詳細は第3回の5章で解説する.

今までの話では,暗黙のうちに2相分離型の合金に限定 されていた.しかしながら,スピノーダル分解は何も相分離 型合金にのみ生じるものではない.Fe-Si規則合金は11 at% Si付近で低磁歪を示すが,図3.6に示すように,規則相が B2規則相とD03規則相とにスピノーダル分解によって2相 分離する⁽⁵⁾.また高透磁率合金として有名なセンダスト (Fe-Si-Al)合金においても,規則相の相分離が生じており スピノーダル分解との関係が興味深い.この他,ホイスラー



図3.6 Fe-Si-Al 合金の B2+DO₃ 規則相分解.

合金 Cu₂MnAl, Cu-Zn 合金, Fe-Al-Co 合金などにおいて も, 規則相におけるスピノーダル分解の存在が明らかにされ ている.

半導体材料 光通信材料として知られる GaAsInP 四元合 金には溶解度間隙(miscibility gap)が存在するため,素子作 製過程で2相分離を起こす⁽⁶⁾.その結果,ツイード構造 (tweed structure)を形成し,電子論的に予測される特性が 損なわれる.これはスピノーダル分解が材料特性に対し負の 効果を及ぼしている例である.

ガラス ガラスのスピノーダル分解については、古くから SiO₂-CaO-Na₂O(乳白ガラス)、SiO₂-Na₂O-B₂O₃(バイコー ルガラス)、SiO₂-Li₂O など、多くの系で研究されており、 分解により生じる微細構造の観察が先に述べた Cahn らによ る理論的追究の契機になっている.また、この分解は実用上 重要であり、例えばバイコールガラスではスピノーダル分解 を巧みに利用している.すなわち分解により SiO₂ ガラス相 と Na₂O-B₂O₃ ガラス相とに分け、次に化学処理によって後 者を溶解し、最後に高温で焼結して無孔質の高ケイ酸ガラ ス、つまりバイコールが得られる.このような実用上の研 究、利用と同時に基礎的な研究が主に X 線小角散乱法によ りかなり詳しくなされているが、ここでは省略する.

セラミックス セラミックスのスピノーダル分解について の研究は比較的少なく,基礎的な研究がなされているにすぎ ない.しかし,最近のセラミックスブームで注目されている 部分安定化ジルコニア(PSZ)においてスピノーダル分解の有 無が議論されている.

高分子材料 数種の高分子素材を人為的に組み合わせて有 用な性質をねらった,いわゆるポリマーブレンドや高分子の 共重合体などにおいてもスピノーダル分解による相分離が多 くの系で知られている.これらの相分離組織の一例として,

PS/PVME 系のスピノーダル分解が有るが,合金などと異 なり,2相間の間隔は数μmとかなり大きく,また歪が小さ いために等方性組織を呈している.小角散乱実験などによる 基礎的研究もかなりなされており,Cahnの線形理論との比 較検討はもとより,分解後期の組織成長がスケーリング則に 基づいて解析されている.



図4.1 格子ミスフィットの差による y'の形状と配列変 化.η:(a) 0.00563, (b) 0.00151.

4. 析出物の安定形状と配向

ゾーンあるいは析出物には,球状,立方体状,板状などの 形状と配向(板状,棒状粒子が地相のどの結晶方向になるか) が様々になっている.これらは合金の諸特性に大きな影響を 与えるので,組織を制御する上でこれらの原理を知ることは きわめて重要である.ここではこの問題について説明する. 図4.1は,Ni-基合金中の y'(Ni₃AI)析出粒子であるが,地相 との格子面間隔の差(格子ミスフィット)を変化させることに より,同じ y'粒子でも,球状(b)や立方体状(a)の形状にな ることがわかる.また,特定の方向に配向・配列している場 合やランダムに分布している場合もある.

4.1 析出粒子の安定形状

4.1.1 弾性歪エネルギーの形状依存性

地相とは異なる弾性係数をもつ析出物が,地相(Ω)中に存 在している不均質系(Inhomogeneous System)の弾性歪エネ ルギーは次式で与えられる⁽⁷⁾⁽⁸⁾.

$$E_{\rm str}(p) = (1/2) \, \mathcal{I}_{\Omega} \sigma_{ji} \varepsilon_{ij} \mathrm{d}v \tag{4.1}$$

 σ_{ji} は応力, ε_{ij} は弾性歪,dvは小領域の体積である.析出粒子の形状を回転楕円体(p:軸比)で近似すると,上式は析出物の単位体積当たり,次式のように簡単になる⁽⁹⁾⁽¹⁰⁾.

 $E_{\text{str}} = -(1/2) f(1-f) \sigma_{ij}^{I} e_{ij}^{T^*} V_{\text{m}}$ (4.2) σ_{ij}^{I} は析出粒子の内部応力, $e_{ij}^{T^*}$ はアイゲン(eigen)歪で析出 相と母相間の格子ミスフィットに相当し, $e_{ij}^{T^*} = \varepsilon(c_2 - c_1) \delta_{ij}$, $(\varepsilon = (a_p - a_m)/a_m)$ で記述される. δ_{ij} はクロネッカーのデル タである.内部応力 σ_{ij}^{I} は次のように求められる.その不均 質析出物が作り出している応力場と全く同じ応力場が,地相 と弾性率の等しい仮想的な析出物(等価介在物)によって作り 出されると想定すると次の関係が成立する.

 $\sigma_{ij}^{I} = C_{ijkl}(e_{kl}^{c} - e_{kl}^{T}) = C_{ijkl}^{*}(e_{kl}^{c} - e_{kl}^{*})$ (4.3) ここで C_{ijkl} および C_{ijkl}^{*} はそれぞれ地相と析出相の弾性定数, e_{kl}^{c} は拘束歪, すなわち弾性歪およびアイゲン歪(概念的には 塑性歪の一種とみなすことが出来る)を含んだ全歪であり, e_{kl}^{T} はこの等式を成立させるような等価介在物のアイゲン歪 で, これを等価変態歪と言う. $e_{kl}^{c} \geq e_{ij}^{T}$ の間には,式(4.4) の関係が導かれている.

 $e_{ij}^{c} = (1/4 \pi) c_{mnkl} \bar{G}_{ijmn} \epsilon_{kl}^{T}$ (4.4) \bar{G}_{ijmn} は歪分布に関するグリーン関数で、回転楕円体の軸比 p(=c/a)の関数として具体的に与えられている⁽⁹⁾⁽¹⁰⁾.した がって、式(4.3)と式(4.4)を連立方程式として解くと、 e_{kl}^{c} と e_{kl}^{T} が求まり、それより σ_{lj}^{I} が求まる. e_{kl}^{A} は実験的に求め られるので、 $E_{str}(p)$ はただちに計算できる.

図4.2は、Ni-Al 合金中の y' 相についての $E_{str}(p)$ と軸比 p の関係である. 横軸の右半分は棒状を示すが軸比が a/c で表 されているので注意されたい. この結果から明らかなように、 a/c=1 すなわち球状で最大の弾性歪エネルギーを有し、板 あるいは棒状になると減少するが、板が最も弾性エネルギー を減少させることがわかる. このような関係はこの合金だけ でなく、全ての場合に定性的に成立する.

4.1.2 界面エネルギーの形状依存性

核が形成される初期段階では、ゾーンや析出物の界面は緩やかな濃度分布をで持っているが、この段階をすぎると濃度 勾配は徐々にシャープになり、その合金系に特定の界面エネ ルギー ys を示すようになる。析出粒子の形状を回転楕円体 で近似すれば、回転楕円体の界面エネルギー E_{sufr}は、サイ ズrと軸比 p(=c/a)を用いて次式で示される。ys は比表面 積当たりの界面エネルギーである。

$$\begin{split} E_{\rm sufr} &= S(P) \gamma_{\rm s}, \quad S(p) = \gamma_{\rm s} \pi r^2 p^{-(2/3)} [2 + F(p)] \quad (4.5) \\ P &< 1; \quad F(P) = [2P^2 \sqrt{(1 - P^2)}] \log \{ [1 + \sqrt{(1 - P^2)}/P \} \end{split}$$

P = 1; F(P) = 2

 $P > 1; \quad F(P) = [2P^2]\sqrt{(P^2 - 1)}]\tan^{-1}\sqrt{(P^2 - 1)}$

ここで, *S*(*p*)は楕円体の表面積, *r*は回転楕円体と同体積の 球形粒子の半径である.

4.1.3 析出粒子の安定形状

これらの結果を用いて、析出粒子の全エネルギー $E_{str}(p)$ $V+E_{surf}(p)$ をNi-Al合金のy'(Ni₃Al)相に対して計算すると **図4.3**のようになる.図の曲線はP=1の球状粒子を基準と して示され、図中の数字は球状粒子の半径を示している.粒 径が小さい場合には、界面エネルギーが支配的なので $E_{str}(p)V+E_{surf}(p)$ が最小になるのは球状であるが、粒径が 大きくなるにつれて棒状ないしは板状となり、最終的に板状 が安定となる.このような傾向は、特定な結晶面の界面エネ ルギーが他の結晶面と極端に異なる場合を除き、一般に多く の析出物に成立するものである.アイゲン歪の小さな析出物 では、大きな粒子径まで球状が安定であるのに対し、Al-Cu



図4.2 析出物の形状による弾性歪エネルギーの変化.



図4.3 Ni-Al 合金中の y[']粒子の形状と自由エネルギー 変化.

や Fe-Mo 合金のようにアイゲン歪が非常に大きな系では, 時効初期の小さな析出粒子の段階ですでに板状が安定である.

4.2 析出粒子の安定形状および非整合化の影響

析出物の形状で注意しなければならないのは,地相と析出 相の界面の非整合化である.粒径の増大にともなって整合界 面は非整合化する.このことは次のことから容易にわかるで あろう.すなわち,地相とゾーンの間の格子面間隔は溶質濃 度の差によって、一般に若干異なるが、析出粒子径が小さく 粒子中に含まれる原子面の数が少ない場合には、界面におけ る原子面の対応すなわち整合を保つことができても、サイズ が大きくなって原子面数が増加するとそのくい違いは積算さ れて、ついには対応が困難になり整合が破れる.このような 場合には、一定数の原子面ごとに対応のつかない原子面が存 在する.この状態は、そこに刃状転位が存在するのと同様で あるから、これを界面転位(interfacial dislocation)と呼んで いる.界面転位が形成される条件は、整合状態での単位表面 積当りの弾性歪エネルギーが界面転位のエネルギー($\approx \mu b$, μ :剛性率、b:バーガーズベクトル)を凌駕することである.

析出粒子の界面エネルギーは、界面における地相との関係 によって大きく異なる.一般的に,整合界面の界面エネルギ ーは、非整合界面のそれに比べて小さく、1/3~1/5倍程度 である.また,規則化した整合析出粒子(たとえばNi-Ni₃Al)は, 整合界面の 1/10 程度の界面エネルギーである. 表4.1に界面状態の異なるいくつかの界面エネルギー密度を 示す. 界面エネルギーは正のエネルギーで変態を抑止する作 用があるから, 析出物の形成初期は地相と整合状態であり, その後,非整合化するのが一般的である.鉄鋼中の炭化物, 窒化物のような地相と最終的な結晶構造が異なるものでも, 極く初期には鉄の格子中に炭素や窒素原子が集まった整合ゾ ーンである.酸化物でも同様で、内部酸化によって Ag-Al 合金中に Al₂O₃ 粒子が形成される場合も,最初の段階は整合 であることが判明している.しかし,このような地相と異な る結晶構造を持つ析出粒子はすぐに非整合化して独自の結晶 構造を持つようになる. 地相と析出相の結晶構造が同じでも, Au-Ni 合金のように、析出相の最終組成にまで到達しない 相分解途中の段階で界面の整合が破れ非整合化するものもあ る. これは、Au-Ni合金の格子ミスマッチηが極めて大き く,相分解によって形成された2相の格子定数差が大きい ので変態が完了しない途中段階で整合歪エネルギーが界面転 位形成のエネルギーを凌駕するからである.しかし、このよ うな現象は極端にηが大きな合金系でのみ見られる稀な現 象である.

粒子が非整合化すると界面の整合弾性歪は減少するので,

表4・1 界面状態の異なる種々の合金析出粒子の界面エ ネルギー密度.

合金名	界面状態	界面エネルギー密度(J/m ²)
Cu–fccCo	整合	0.18
Ni-fccNi ₃ Al	整合規則化	0.0142
Fe-FeAl	整合	0.2
Fe-FeAl	非整合	0.6
Ni–Zr	整合	0.200
Ni–Zr	非整合	1.20
Ni-Al-Ti	整合	0.1
Ni-Al-Ti	非整合	0.5

粒子形状や次節の4.3節で記述する粒子の配向,配列に及ぼ す界面エネルギーの働きが増加する.その結果,粒子表面が 凸凹の不規則形状になり,配向,配列も緩んでくる.

4.3 析出粒子の配向と配列

4.3.1 析出粒子の配向

析出物が棒状や板状の場合は,特定の結晶方向に沿って析 出する.析出物の配向を考える上に重要な点は,母相の弾性 異方性である.一般に金属は弾性異方性を有しており,立方 晶金属の〈*hkl*〉方向の弾性率は近似的に次のように与えられ る⁽¹¹⁾.

$$Y_{\langle hkl \rangle} = \left(\frac{C_{11} + 2C_{12}}{2}\right)$$

$$3 - \frac{C_{11} + 2C_{12}}{C_{11} + 2(2C_{44} - C_{11} + C_{12})(u^2v^2 + v^2w^2 + w^2u^2)}\right) \quad (4.6)$$

ここで C_{11} , C_{12} および C_{44} は弾性常数, u, v, w は〈hkl〉方向 の3 軸に対する方向余弦である.この式から明らかなよう に, $A = 2C_{44}/(C_{11} - C_{12})$ が1より大か小かによって弾性率 最低の方向が異なる.Aを弾性異方性係数と呼ぶが,A > 1の場合には $Y_{\langle 100 \rangle}$ が最少で $Y_{\langle 111 \rangle}$ が最大となり,A < 1のと きはその逆となる.Cr, Mo, Wを除く多くの立方晶金属に おいては,A > 1であり $\langle 100 \rangle$ 方向が弾性的にソフトであ る.したがって,析出物の最大歪が $\langle 100 \rangle$ 軸に平行になって 応力増加を抑えるように析出物は配向する.回転楕円体の軸 比が1である球の場合には,歪が等方的でa 軸とc 軸で歪は 等しいが,板状になるとc 軸(長軸)方向の歪がa 軸方向のぞ れより大となる.それゆえ,板面の法線方向が $\langle 100 \rangle$ 方向に なるよう板状析出物は配向する.図4.4の Ni-Mo 合金の板 状ゾーンが $\langle 100 \rangle$ 方向に垂直になっているのはこの理由によ る.

4.3.2 析出粒子間の相対的配列

図4.1に示したように,析出粒子の分布がランダムな場合 と特定の方向に配列する場合がある.これは粒子間の弾性相



図4.4 Ni-Mo 合金中の y'粒子の電子顕微鏡暗視野像.



図4.5 同サイズ粒子間の弾性相互作用エネルギーの結 晶方位依存性.

互作用エネルギーの働きによるものである.2個の粒子A とBが近接する時,弾性歪エネルギーは次式となる.

 $E_{\rm str}(A+B) = E_{\rm str}(A) + E_{\rm str}(B) + 2E_{\rm int}$ (4.7)ここで $E_{str}(A)$ と $E_{str}(B)$ は、AとB粒子が単独で存在する 場合の弾性歪エネルギーで、 Eint が粒子1個当たりの粒子間 弾性相互作用エネルギーである. E_{int}の詳細は,次回5章 5.3で述べることにして、ここでは Khachaturyan⁽¹⁾の手法に よる計算結果のみを示す.図4.5は、Cu中の面心立方構造の 等サイズの Co 球状粒子間の弾性相互作用エネルギー E_{int} を 粒子間距離に対してプロットした図である. <100>方向にご くわずか離れた位置に次粒子が存在する時に, E_{int} が最も下 がり粒子間に引力が働く.原子間の相互作用とよく似てい る. 他の〈110〉あるいは〈111〉方向では Eint >0 となり, 反発 することが分かる.このことは3次元的には単純立方格子 状に析出粒子が配列することを示している. Cu 合金など多 くの合金では,弾性異方性係数がA>1で(100)方向に配列 する. A <1 の Cr, Mo, W では<111>方向に配列するが、こ れらの金属では弾性異方性係数Aが1に近く等方弾性体に 近いので,配列は弱い.

 E_{int} は内部応力 σ_{ij} あるいはアイゲン歪 ε_{ij}^* に比例するので E_{str} と比例関係にあり、多くの場合、 E_{str} の約5%である(図 (4.5)参照). 図4.6の電顕写真はNi基合金中のTi,Al等を 少量変化させて格子ミスフィット η を変化させた時の、p'粒 子の形状とその配列を示している.(d)のように球状の粒子 ではp'粒子の持つ全エネルギーのうち E_{surf} が支配的で、 E_{str} は小さく、したがって E_{int} も小さい、そのため、粒子の相対 的位置に対する強制力は働かないので、p'の配置はランダム



図4.6 格子ミスフィットηの異なる y[']粒子の形状と配 列.η:(a) 0.0091,(b) 0.0077,(c) 0.0044,(d) 0.0016.

である.一方,図4.6(a)は格子ミスフィット η が大きいため 形状は立方体状になり, E_{int} によって $\langle 100 \rangle$ 方向へ配列して いる. (次号へつづく)

文 献

- (1) J. W. Cahn and J. E. Hilliard: J. Chem. Phys., 31 (1959), 688.
- (2) A. G. Khachaturyan: Theory of Structural Transformation in Solids, Dover, Pub., USA, (2008).
- (3) T. Miyazaki, T. Takagishi, S. Mizuno and M. Doi: Trans. JIM, **24**(1983), 246–254.
- (4) M. Doi, H. Tanabe and T. Miyazaki: J. Mater. Sci., 22 (1987), 1328–1334.
- (5) M. Fukaya, T. Miyazaki, P–Z Zhao and T. Kozakai: J. Mater. Sci., 25(1990), 522–528.
- (6) G. B. Stringfellow: J. Crystal Growth, 58(1982), 194.
- (7) J. D. Eshelby: Prog. Solid. Mech., 2(1961), 89.
- (8) J. D. Eshelby: Proc. Royal. Soc., A 241(1957), 376.
- (9) S. C. Lin and T. Mura: Phys. Status Solidi A, 15(1973), 281.
- (10) 森 勉:日本金属学会会報, 17(1978), 821, 920, 18(1979), 37.
- (11) J. E. Hilliard: Phase Transformation, H. I. Aaronson (ed.), ASM, Metal Park Ohio, (1970), 1487.



宮崎 亨

